AERONÁUTICA CIVIL
UNIDAD ADMINISTRATIVA ESPECIAL

**FORMATO**

**FORMATO 7 PROPUESTA ECONOMICA**

| **Clave:** APOY-9.0-12-014 | **Versión:** 4 | **Fecha de aprobación:** 08/07/2022 |
|---|---|---|

**OBJETO: Adquirir una solución tecnológica integral para la captura de información en campo relativa a las labores de topografía e identificación predial, del Grupo Administración de Inmuebles**

| ÍTEM | DESCRIPCIÓN | UNIDAD | CANTIDAD | VALOR UNITARIO | VALOR PARCIAL |
|---|---|---|---|---|---|
| 1 | GPS de doble frecuencia L1/L2 o superior, de orden geodésicos, con precisión GNSS. | UNO | 6 | $ 32.700.000,00 | $ 196.200.000,00 |
| 2 | Controladores de campo con software de campo nativo para antenas GPS anteriormente descritas | UNO | 4 | $ 9.900.000,00 | $ 39.600.000,00 |
| 3 | Licencia perpetua de software fotogramétrico para aeronave remotamente tripulada (RPAS); Software requerido para generar modelos digitales del terreno, a partir del procesamiento fotogramétrico de ortofotos de alta resolución, nubes de puntos, entre otros a partir de la captura de información con aeronaves remotamente tripuladas y la aplicación de los métodos y técnicas fotogramétricas (Dos usuarios) | UNO | 2 | $ 31.200.000,00 | $ 62.400.000,00 |
| 4 | Aeronave remotamente tripulada (RPAS) tipo multirotor con RTK, controlada a distancia y equipada para realizar captura de datos en campo | UNO | 2 | $ 32.600.000,00 | $ 65.200.000,00 |
| 5 | Equipos de Cómputo | UNO | 2 | $ 90.000.000,00 | $ 180.000.000,00 |
| 6 | Escáner láser SLAM 3D portátil con sistema GNSS RTK integrado | UNO | 2 | $ 1.740.000,00 | $ 3.480.000,00 |
| COSTOS TOTALES | | | | | $ 546.880.000,00 |
| IVA | | | | | $ 103.907.200,00 |
| TOTAL PROYECTO | | | | | $ 650.787.200,00 |

**El proveedor deberá brindar un servicio postventa a la AEROCIVIL, el cual contara como mínimo con un canal de atención telefónico o un canal de atención virtual (Correo electrónico o plataforma de atención), mediante el cual la AEROCIVIL pueda reportar fallas en**

**FIRMA REPRESENTANTE LEGAL**

| | |
|---|---|
| **Nombre** | **DATUM INGENIERIA SAS** |
| **NIT** | **830.136.779-4** |
| **Dirección** | **Calle 46 # 67-04** |
| **Teléfonos, Fax** | **(601)7431989 – 3014651414** |
| **Dirección Correo Electrónico** | info@datuming.com |
| **Número Celular** | **3102519398** |
| **Ciudad** | **Bogotá** |

| | | | |
|---|---|---|---|
| Nombre de la cuenta | UNIDAD ADMINISTRATIVA ESPECIAL DE AERONAUTICA CIVIL | Número de presupuesto | DAT-00005950 |
| Número de Identificación | 899.999.059 | Fecha de creación | 27/04/2026 |
| Dirección de facturación | AV EL DORADO 103 15<br>Bogota D.C, Bogota D.C<br>Colombia | Propietario de oportunidad | Ana Montezuma Santacruz |

Estimados Señores:

De acuerdo a su amable solicitud, tenemos el gusto de presentar nuestra oferta económica relacionada con la adquisición de los siguientes elementos:

| Producto | Cantidad | Precio de venta | Precio total |
|---|---|---|---|
| SL9 Rover Standard Set | 6,00 | COP 32.700.000 | COP 196.200.000 |
| SL87 Pro Tablet | 4,00 | COP 9.900.000 | COP 39.600.000 |
| Correlator3D ™ incluye todos los módulos - 1 año de duración permanente | 2,00 | COP 31.200.000 | COP 62.400.000 |
| DJI Matrice 4E (Universal Edition) (2 años garantía) | 2,00 | COP 32.600.000 | COP 65.200.000 |
| Computador de escritorio Dell Precision 5820 Tower Workstation | 2,00 | COP 90.000.000 | COP 180.000.000 |
| X200go, SLAM LASER SCANNER | 2,00 | COP 174.000.000 | COP 348.000.000 |

| | |
|---|---|
| Subtotal | COP 891.400.000 |
| IVA | COP 169.366.000 |
| Total | COP 1.060.766.000 |

## Condiciones Comerciales de la Oferta

Forma de Pago 100% a 30 días de la entrega de los elementos

Tasa de cambio: Esta oferta económica se basa en una Tasa de Cambio de la fecha de su presentación, por lo que agradecemos tener en cuenta que la presente cotización podría perder validez en caso de darse una variación de la Tasa de Cambio superior al 2%.

Notas:

• Datum Ingeniería SAS, informa que NO es Gran Contribuyente, NI Auto retenedor.

• Una vez aceptada y legalizada la orden de compra de los productos o servicios, DATUM INGENIERÍA NO hará:

- Reintegro de anticipos pactados en la oferta.
- Modificaciones del producto y/o servicio adquirido.
- Una vez recibida la orden de compra por parte del cliente, no se aceptarán cancelaciones ni devoluciones de la misma.
- Una vez recibida la aprobación de la cotización no se aceptarán cancelaciones ni anulaciones de la misma.

Responsabilidad económica contractual:

- La responsabilidad económica y/o contractual de Datum Ingeniería SAS al respecto de cualquier aspecto relacionado con la venta y/o suministro del productos y/o servicios vendidos como resultado de la negociación de la presente propuesta comercial, únicamente ira hasta el valor comercial de esta venta y por ninguna razón cubrirá costos y/o perjuicios relacionados con actividades, proyectos, servicios, usos o similares para los cuales el cliente emplee el producto y/o servicio adquirido. Esta cláusula se entiende aceptada al momento en que el cliente emite la orden de compra correspondiente.

Acuerdos de pago, servicio técnico y garantía:

- Todos los servicios de Soporte técnico y Garantía brindados por Datum Ingeniería SAS estarán sujetos al cumplimiento de la forma de pago pactada con el cliente, entendiendo que el cumplimiento en los acuerdos de pago dan el derecho al cliente de la solicitud de los servicios antes mencionados. Por lo anterior será discreción de Datum Ingeniería SAS la prestación de los servicios de Soporte Técnico y Garantía en caso de que el cliente no se encuentre al día con los pagos a Datum Ingeniería SAS

Tiempo de Entrega 60 días

**Nota:** El tiempo de entrega podrá ser menor al señalado inicialmente, siempre y cuando los elementos se encuentren en inventario (almacén de Datum Ingeniería SAS).

**Garantías**

Los equipos se entregan con una garantía de un (1) año, contado a partir de la fecha de entrega de los elementos y contra defectos de fabricación; la cual no cubre daños por uso inadecuado, golpes y/o cualquier otra causa ajena al estricto proceso de fabricación del instrumento.

El software de campo y oficina se entrega con mantenimiento por un (1) año, contado a partir de la fecha de entrega de los elementos; periodo dentro del cual el cliente recibirá las actualizaciones que sean liberadas por la fábrica.

Los accesorios como baterías, cargadores de baterías, bases nivel antes, prismas, cables, bastones, trípodes, medios magnéticos; se entregan con una garantía de tres (3) meses contra defectos de fabricación.

Las garantías anteriormente mencionadas no cubren daños por uso inadecuado, golpes y/o cualquier otra causa ajena al estricto proceso de fabricación del instrumento o producto.

**Suscripciones RTX/Omnistar**

Los servicios de suscripción RTX/Omnistar cuentan con un plazo máximo para su activación de dos (02) meses contados a partir de la fecha de emisión de la orden de compra. En caso de que se haya adquirido dicha suscripción junto con la compra de un dispositivo, el tiempo empezará a correr a partir del día de entrega de los equipos. Pasado este tiempo, por ningún motivo se podrán hacer activaciones. La garantía de este servicio está sujeta propiamente al funcionamiento de la suscripción; pero se aclara, que el estado del receptor puede afectar el funcionamiento adecuado de la suscripción.

**Soporte Técnico**

El servicio de soporte técnico relacionado con el uso del producto es suministrado para Colombia por Datum Ingeniería SAS; para lo cual se podrá utilizar el correo electrónico: soporte@datuming.com y/o conferencia al número telefónico Tel: 7431989 en la ciudad de Bogotá, entre otros medios. Se podrá brindar soporte presencial siempre y cuando la situación lo amerite, en este último caso el comprador asumirá todos los costos de desplazamiento del personal a la ciudad donde se encuentre el cliente.

Fecha de caducidad 29/05/2026

SATLAB GEOSOLUTIONS

# SL9

## SLAM RTK



# **SL9** SLAM RTK




SL9 SLAM RTK combina el posicionamiento GNSS de alta precisión con la tecnología avanzada SLAM, eliminando las limitaciones espaciales de las mediciones RTKtradicionales.

Ya sea en edificios urbanos, bosques densos o entornos interiores, el SL9 garantiza mediciones precisas y confiables, redefiniendo la eficiencia y versatilidad en el trabajo de campo.

01



## Diseño compacto con mecanismo de bloqueo

Cuerpo portátil sin partes móviles y un mecanismo de bloqueo de tornillo entre la batería y el host para un funcionamiento seguro y sin vibraciones.

02

## Interfaz táctil HD intuitiva

Pantalla táctil de 2.8 pulgadas fácil de usar para un flujo de trabajo sin interrupciones en el campo.




03



## Nuevo chip GNSS SoC de nueva generación

El nuevo chip GNSS SoC combina consumo ultra bajo con un avanzado filtrado antiinterferencias, garantizando señales fuertes, datos de calidad y precisión milimétrica.

# Características

## Nueva Experiencia de Medición por Imagen

Equipado con cuatro cámaras HD y combinado con la tecnología SLAM,el SL9 SLAM RTK ofrece una nueva experiencia de medición por imagen.Con el software Satsurv, los usuarios solo necesitan seleccionar el punto objetivo en la imagen para calcular sus coordenadas 3D en tiempo real, con una precisión de 5 cm.



## Levantamiento sin límites con tecnología SLAM-Fix

El SL9 integra RTK y SLAM para una medición continua y precisa. Al perder GNSS (como bajo aleros o puentes), cambia automáticamente a posicionamiento SLAM, manteniendo la precisión centimétrica sin interrupciones.



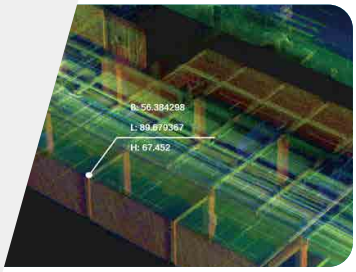
## Cálculo de volumen

Basado en tecnología de procesamiento de nubes de puntos de alto rendimiento sobre Android, el software Satsurv permite a los usuarios obtener datos topográficos 3D de forma rápida y calcular el volumen de movimiento de tierras con una operación sencilla.



## Sistema de Coordenadas Unificado

El SL9 integra un módulo RTK de alta precisión y escaneo SLAM sin necesidad de puntos de control ni cierre de bucle. Alinea automáticamente los datos en un sistema de coordenadas unificado, permitiendo capturas libres y eficientes. Los datos se exportan directamente en BLH/NEZ, optimizando el flujo de trabajo del campo a la oficina.




## Señal fuerte y datos de alta calidad

Seguimiento de constelación completa (GPS/Galileo/GLONASS/BeiDou/NAV-IC) con mayor robustez de señal en cañones urbanos. Convergencia BDS B2b + Galileo HAS + QZSS L6 para una fiabilidad a nivel centimétrico sin estaciones base.



# Software

## Satsurv —Software de medición profesional

Satsurv combina el procesamiento de nubes de puntos e imágenes de alto rendimiento con motores CAD y del mundo real, ofreciendo cálculos en tiempo real de nubes de puntos, mapas de calor de precisión visual y una experiencia de usuario intuitiva para tareas de trabajo de campo y planificación.




## Sat-LiDAR — Software de oficina

Procesa tus datos con Sat-LiDAR para obtener un grosor de <2 cm y una precisión de <1 cm. El software soporta el análisis de excavación de túneles, monitoreo del progreso y verificaciones de aceptación. También ayuda en proyectos de renovación con salidas de secciones transversales, planos y elevaciones.



# Aplicaciones




El SL9 destaca en entornos desafiantes como debajo de aleros, bosques densos y cañones urbanos, donde el RTK tradicional tiene dificultades. Mejora significativamente la eficiencia en la recolección de datos forestales y urbanos.




Perfecto para espacios interiores y subterráneos, el SL9 maneja el escaneo de nubes de puntos con facilidad, lo que lo hace ideal para estacionamientos subterráneos, túneles urbanos y sitios patrimoniales.




Desde planificación urbana hasta obras viales y minería, el SL9 acelera la recolección de datos con su tecnología de nube de puntos para todo tipo de proyectos de ingeniería.

# Modos De Operación Duales




Mantenga el modo tradicional de la vara de centrado para la recolección de coordenadas precisas y el replanteo AR.




Disfrute de la flexibilidad de la operación portátil, ideal para la recolección eficiente de nubes de puntos SLAM en movimientos de tierra y espacios subterráneos.

SATLAB GEOSOLUTIONS

**Oficina Central:**
Geosolution i Göteborg AB
Stora Åvägen 21, 436 34 ASKIM,
Sweden

**Oficina regional:**
Budapest, Hungary
Ankara, Turkey
Dubai, UAE
New Delhi, India
Scottsdale, USA
Tokyo, Japan
Hong Kong, China

**www.satlabgeo.com**

CE

25O120

# Especificaciones Técnicas

| | | |
|---|---|---|
| **Configuración GNSS** | **Canales** | 1408 |
| | **Señal GNSS** | GPS: L1C/A, L1C, L2P(Y), L2C, L5 |
| | | BDS: B1I, B2I, B3I, B1C, B2a, B2b |
| | | GLONASS: L1, L2, L3 |
| | | GALILEO: E1, E5a, E5b, E6 |
| | | QZSS: L1, L2, L5, L6 |
| | | NavIC: L5 |
| | | SBAS: L1, L2, L5 |
| | | PPP: B2b-PPP, E6-HAS |
| | **Formato de salida** | ASCII: NMEA-0183, Binary |
| | **Tasa de salida** | 1Hz~20Hz |
| | **Formato de datos estáticos** | GNS, Rinex |
| | **Cinemática en Tiempo Real** | RTCM2.X, RTCM3.X |
| | **Modo de Red** | VRS, FKP, MAC, Soporta el protocolo NTRIP |
| **Configuración Sistema** | **Sistema operativo** | Linux |
| | **Almacenamiento** | ROM de 512 GB en circulación |
| **Precisión y Fiabilidad[1]** | **Estático de alta precisión** | Horizontal: 2.5 mm + 0.1 ppm RMS \| Vertical: 3.5 mm + 0.4 ppm RMS |
| | **Estático y Estático Rápido** | H: 2.5 mm + 0.5ppm RMS \| V: 5 mm + 0.5ppm RMS |
| | **PPK** | H: 8mm + 1ppm RMS \| V: 15mm + 1ppm RMS |
| | **PPP** | H: 10cm \| V: 20cm |
| | **Posicionamiento GNSS Diferencial por Código** | H: ±0.25m+1ppm RMS \| V: ±0.5m+1ppm RMS SBAS: 0.5m (H), 0.85m (V) |
| | **Cinemática en Tiempo Real (RTK)** | H: 8mm+1ppm RMS \| V: 15mm+1ppm RMS<br>Tiempo de inicialización: típicamente <10s \| Fiabilidad de inicialización: típicamente> 99.9% |
| | **Rendimiento con inclinación[2]** | 8mm+0.3mm/°tilt |
| | **Replanteo AR** | Soporte |
| | **Medición de imágenes** | Una sola fotografía puede adquirir múltiples coordenadas de puntos, con una precisión de hasta 5 cm.[3] |
| | **Evaluación en tiempo real** | Soporte |
| **Cámara** | **Pixel** | 4 Cámaras Profesionales HD |
| | **Función** | Soporta replanteo AR, medición por imagen, distancia de trabajo de 2 a 15 metros |
| **Escáner láser** | **Alcance** | 0.1~ 40m@10%, 0.1~ 70m@80% |
| | **Tasa de medición de puntos** | +200.000 pts/sec |
| | **Precision Absoluta/Relativa** | <3 cm |
| | **Clasificación del producto** | Class 1 Eye Safe |
| | **FOV** | H: 360° \| V: 59° |
| **IMU** | **Tasa de actualización** | 200Hz |
| **Comunicación** | **Interfaz de entrada/salida** | Puerto USB tipo C; Puerto de antena SMA; Ranura para tarjeta SIM Nano |
| | **Red** | TDD-LTE，FDD-LTE，GSM |
| | **WiFi** | IEEE 802.11a/b/g/n/ac/ax，2.4GHz/5GHz，Punto de acceso WiFi |
| | **Bluetooth** | Bluetooth 5.2 |
| | **Radio UHF interna** | Potencia: 0.5W/1W ajustable, Frecuencia: 410 MHz ~ 470 MHz |
| | | Protocolo: HI-TARGET, TRIMTALK450S, TRIMMARK III, SATEL-3AS, TRANSEOT, etc. |
| | | Canales: 116（16 escalables） |
| **Sensor** | **Burbuja electrónica** | Soporte |
| | **levantamiento de inclinación** | Módulo IMU de alta precisión incorporado |
| **Control Panel** | **Botón físico** | Botón único |
| | **Pantalla** | Pantalla táctil de 2.8 pulgadas, 480×640 píxeles |
| | **Luces LED** | Modo, Precisión, Red |
| **Aplicación** | **Función avanzada** | NFC, WebUI, Actualización de firmware a través de U-disk |
| | **Aplicación inteligente** | Voz inteligente, Autocomprobación |
| | **Servicio remoto** | Envío de mensajes, actualización en línea, control remoto |
| **Físico** | **Potencia[4]** | Batería de litio, soporta intercambio en caliente y cargador portátil |
| | | Batería interna: RTK rover (UHF / Celular): hasta 4 horas \| Modo SLAM: hasta 2 horas |
| | | Batería externa: RTK rover (UHF / Celular): hasta 10 horas \| Modo SLAM: hasta 5 horas |
| | | Carga rápida USB de 45W, completamente cargado en 2 horas |
| | **Tamaño** | Φ134.4mm×109.9mm |
| | **Peso** | 1.68kg |
| **Ambientes** | **Resistente al agua y al polvo** | IP64 |
| | **Humedad** | 100% no condensante |
| | **Temperatura de operación** | -20℃~+55℃ |
| | **Temp de almacenamiento** | -40℃~+70℃ |

"Note:
[1]La precisión, exactitud, fiabilidad y tiempo de inicialización de la medición dependen de varios factores, incluyendo el ángulo de inclinación, el número de satélites, la distribución geométrica, el tiempo de observación, las condiciones atmosféricas y la validación de trayectorias múltiples, etc. Los datos se obtienen en condiciones normales.
[2] Operaciones irregulares como rotaciones rápidas y vibraciones de alta intensidad pueden afectar la precisión de la navegación inercial.
[3] Los resultados corresponden a la precisión obtenida en escenarios de laboratorio, y en algunos casos pueden presentar desviaciones.
[4] El tiempo de funcionamiento de la batería está relacionado con el entorno de operación, la temperatura de operación y la vida útil de la batería.
Las descripciones y especificaciones están sujetas a cambios sin previo aviso.

# SL87

## Data Specifications

### GNSS[1]

| | |
|---|---|
| **Signal Tracking** | BDS: B1I, B2I, B3I, B1C, B2a, B2b<br>GPS: L1C/A, L1C, L2P (Y), L2C, L5<br>GLONASS: L1, L2<br>Galileo: E1, E5a, E5b, E6*<br>QZSS: L1, L2, L5, L6*<br>SBAS: L1, L5 |
| **RTK** | 1cm HRMS |
| **SBAS** | < 1m HRMS |
| **PPP** | 20cm HRMS |
| **No. of Channels** | 1408 |

### Configuration

| | |
|---|---|
| **OS & Processor** | Android 13.0, 2.7 GHz, octa-core high-speed CPU |
| **Storage** | 6 GB RAM + 128 GB ROM, support 1TB SD card |
| **Display** | 8-inch display, touchable screen |
| **Resolution** | 1920×1200, 450 nit, readable under the sun |
| **Camera** | 16M pixels rear camera, 8M pixels front camera, autofocus, dual highlight LED flash |
| **Built-in Sensor** | L-sensor (Compatible Design), G-sensor, Gyroscope, E-compass |

### Communications

| | |
|---|---|
| **USB** | USB 3.1, Type-C, OTG function |
| **SIM** | Support, dual Nano SIM |
| **Network 5G modem** | 5G: FR1 N1/3/20/28/41/77/78/79<br>FDD: B1/2/3/4/5/7/8/20/28<br>TDD: B38/39/40/41<br>3G: B1/B2/B5/B8<br>GSM:B2/B3/B5/B8 |
| **Wi-Fi** | IEEE 802.11 a/b/g/n/ac/e/i/r (Dual Band 2.4 & 5 GHz) |
| **Bluetooth** | Bluetooth 5.0, BLE |
| **NFC** | Support NFC funtion |

### Battery[2]

| | |
|---|---|
| **Capacity** | 3.8 V 8200 mAh, Removable Battery |
| **Bettery life** | ≥ 8 h |
| **Charging time** | ≤5 h, PD2.0 fast charging protocol |

### Physical

| | |
|---|---|
| **Size** | 236 mm × 142 mm × 14 mm |
| **Weight** | 636 g (with battery) |
| **Shock** | 1.2 m fall onto concrete |
| **Dustproof & Waterproof** | IP67 |
| **Humidity** | 0% - 95% RH (without condensation) |
| **Temperature** | Working: −20℃ ~ +60℃<br>Storage: −40℃ ~ +70℃ |

***Description and Specifications are subject to change without notice**

[1]SBAS and RTK accuracy are based on full GNSS constellations (GPS, Glonass, Galileo and BDS) availability, under clear unobstructed environment, multipath-free, standard satellite geometry andatmospheric conditions.GALILEO E6, QZSS L6 can be provided by firmware upgrade.
(Optional high-precision GNSS module required.)

[2]The battery operating time is related to the operating environment, operating temperature and battery life.



SATLAB GEOSOLUTIONS

Headquarters:
Stora Åvägen 21, 436 34 ASKIM, Sweden

Regional Offices:
Budapest, Hungary
Ankara, Turkey
Dubai, UAE
New Delhi, India
Scottsdale, USA
Tokyo, Japan
Hong Kong, China

www.satlab.com.se

SATLAB GEOSOLUTIONS

# SL87

## Rugged Tablet






Optional module

Made by Sweden

STONEX

# X200GO Laser Scanner

## 3D Handheld Laser Scanner




STONEX SLAM

# X200$^{GO}$ TECHNICAL FEATURES

The X200$^{GO}$ is the latest generation system based on the SLAM technology, capable of covering any customer need. The range of up to 300 metres and a rotating head that maximises the coverage of the laser beam make it versatile for any environment. Equipped with 2 cameras and RTK receiver for real-time point cloud colouring and orientation. The two cameras provide navigable and measurable panoramic cameras superimposed on the 3D model. The system allows for the survey of static scans in X-Whizz mode, automatically aligned to the SLAM survey.
Backpack, shoulders hook, car mount and holder for DJI M350 can complete the system.

## LIDAR

| | |
|---|---|
| Sensor Model | Hesai XT32M2X |
| Max Range | 300 m |
| Min Range | 0.5 m |
| Return number | 3 |
| Scanning Point Frequency | 640.000 pts/s (single return)<br>1.280.000 pts/s (dual return)<br>1.920.000 pts/s (triple return) |
| Field of view | 360° x 290° |
| Laser Class | 1 |
| Channels | 32 |
| Wavelength | 905nm |

## COLOR CAMERA

| | |
|---|---|
| N° of pixels | 24 Mpx (2 cameras, 12 Mpx each) |
| Diagonal FOV | 210° |
| Focal length | 1.26 mm |
| Resolution | 8000x3000 px |
| Sensor size | 1/2.3 inch |
| Pixel size | 1.55 $\mu$ m |

## GNSS RECEIVER

| | |
|---|---|
| Satellites Signal | GPS L1 C/A/L2P(Y)/L2C/L5<br>GLONASS G1/G2<br>Galileo E1/E5A/E5B<br>BDS B1I/B2I/B3I<br>QZSS L1/L2/L5 |
| DGPS (RMS) | Horizon 0.4 m+1 ppm<br>Vertical 0.8 m+1 ppm |
| RTK (RMS) | Horizon 0.8cm+1ppm<br>Vertical 1.5cm+1ppm |
| Speed accuracy (RMS) | 0.03m/s |

## SYSTEM

| | |
|---|---|
| Relative accuracy | Up to 6mm[1] |
| Global accuracy | Up to 2cm[1]<br>5cm on UAV platform[1] |
| Control point support | Ground & wall |
| Data storage | 512GB SSD |
| Communication | Wi-fi, Bluetooth, USB type-c, Lemo connector |
| Operating mode | SLAM & X-Whizz modes,<br>Real-time visualisation, colouring and orientation |
| Processing mode | Real-time processing<br>Post-processing with GO*post* |

## ELECTRICAL SPECIFICATION

| | |
|---|---|
| Power consumption | 26W |
| System supply voltage | 20V |
| Operating time | 1.2 h (single battery)[2] |
| Battery weight | 400 g |
| External power | USB type-c |
| Battery input voltage | 5-20V |
| Battery output voltage | 10.8V |
| Battery capacity | 3000mAh |

## PHYSICAL SPECIFICATION

| | |
|---|---|
| Weight | 1.4 kg (without battery) |
| Size (with handle) | 403.6 mm x 173.8mm x 170mm |
| Operating temperature | -20°C to +50°C (-4°F to 122°F) |
| Operating humidity | <95% |
| Waterproof/Dustproof | IP54 |

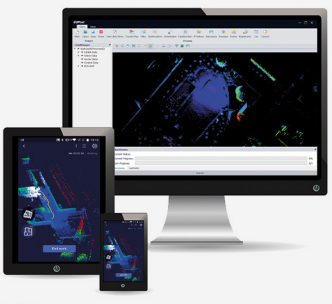
# BUNDLED SOFTWARE

1. Environment dependent
2. SLAM only, no external platforms

## GOapp

*GOapp* is dedicate mobile application for Stonex SLAM scanners, to manage projects, real time point cloud display, image preview, firmware upgrade and other operations. The APP runs on Android and iOS operating system.

**Min requirements:** Android 10 | iOS 12



## GOpost

Windows post processing software which performs optimization processing, colouring of point clouds and creation of panoramic images. You can also import control points to georeference the point cloud.

**Minimum requirements**: Windows 10-11; 64bit; Intel processor i7; 16GB RAM; NVIDIA RTX2060
**Recommended requirements**: Windows 10-11; 64bit; Intel processor i7; 32GB RAM; NVIDIA RTX4060

STONEX AUTHORIZED DEALER

Illustrations, descriptions and technical specifications are not binding and may change

STONEX®
Viale dell'Industria 53 - 20037 Paderno Dugnano (MI) - Italy
Phone +39 02 78619201
www.stonex.it | info@stonex.it

MK.1.1 - REV.02 - X200GO - FEBRUARY 2026 - VER.03